



Ersetzt man auf der rechten Seite $\vec{v} \cdot \vec{w}$ durch $|\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \cos(\angle(\vec{v}, \vec{w}))$ und stellt die Gleichung um:

$$|\vec{v} \times \vec{w}|^2 = |\vec{v}|^2 \cdot |\vec{w}|^2 - |\vec{v}|^2 \cdot |\vec{w}|^2 \cdot \cos^2(\angle(\vec{v}, \vec{w})) = |\vec{v}|^2 \cdot |\vec{w}|^2 \cdot (1 - \cos^2(\angle(\vec{v}, \vec{w}))) = |\vec{v}|^2 \cdot |\vec{w}|^2 \cdot \sin^2(\angle(\vec{v}, \vec{w}))$$

Da alle Größen in den Quadraten positiv sind (Winkel zwischen Vektoren sind zwischen 0 und 180°, also ist der Sinus positiv (oder Null)), darf die Wurzel gezogen werden:

$$|\vec{v} \times \vec{w}| = |\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \sin(\angle(\vec{v}, \vec{w}))$$

Das Vektorprodukt ist genau dann Null, wenn die beiden Vektoren kollinear = parallel sind (falls beide Vektoren von Null verschieden sind, so folgt dies aus der Gerade bewiesenen Formeln, denn der Sinus ist nur dann Null, wenn der Winkel 0° oder 180° ist, die Vektoren also kollinear sind; ist (mindestens) einer der beiden Vektoren Null, so ist das Vektorprodukt ebenfalls Null – der Nullvektor ist aber per Definition kollinear zu jedem Vektor).

✂ Lösung zu 25.23 ex-crossP-orientierung

$$\vec{e}_1 \times \vec{e}_2 = \vec{e}_3$$

$$\vec{e}_1 \times \vec{e}_3 = -\vec{e}_2$$

$$\vec{e}_2 \times \vec{e}_3 = \vec{e}_1$$

$$\vec{e}_i \times \vec{e}_i = \vec{0} \text{ für alle } i \in \{1, 2, 3\}$$

✂ Lösung zu 25.24 ex-flaechen-berechnen

- a) Dreiecksfläche ist halbe Parallelogrammsfläche, aufgespannt durch z.B. die Vektoren \vec{AB} und \vec{AC} also

$$A_{ABC} = \frac{1}{2} |\vec{AB} \times \vec{AC}| = \frac{1}{2} \left| \begin{pmatrix} -19 \\ -17 \\ -28 \end{pmatrix} \right| = \frac{\sqrt{1434}}{2} \approx 18.9341$$

- b) Richtungsvektor senkrecht zum Dreieck:

$$\vec{r} = \vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{pmatrix} -19 \\ -17 \\ -28 \end{pmatrix}$$

\vec{r} wird auf die korrekte Länge $d = 5$ skaliert und zu \vec{OA} addiert (bzw. subtrahiert), um \vec{OD} zu erhalten:

$$\vec{OD}_1 = \vec{OA} + \frac{5}{|\vec{r}|} \cdot \vec{r} \approx \begin{pmatrix} -0.5087 \\ -5.2446 \\ 0.3030 \end{pmatrix}$$

und

$$\vec{OD}_2 = \vec{OA} - \frac{5}{|\vec{r}|} \cdot \vec{r} \approx \begin{pmatrix} 4.5087 \\ -0.7554 \\ 7.6970 \end{pmatrix}$$

- c) Da D_1 und D_2 symmetrisch zur Dreiecksebene liegen, spielt es keine Rolle, ob mit D_1 oder D_2 gerechnet wird:

$$\angle ADB = \arccos \left(\frac{|\vec{AD} \cdot \vec{BD}|}{|\vec{AD}| \cdot |\vec{BD}|} \right) \approx 49.797^\circ$$

- d)

$$V = \frac{1}{3} A_{ABC} \cdot h = \frac{1}{3} \cdot \frac{\sqrt{1434}}{2} \cdot 5 = \frac{5}{6} \cdot \sqrt{1434} \approx 31.5568$$